

8

Variáveis Aleatórias Discretas: A de Poisson e Outras

ESQUEMA DO CAPÍTULO

8.1 A DISTRIBUIÇÃO DE POISSON

**8.2 A DISTRIBUIÇÃO DE POISSON COMO
APROXIMAÇÃO DA DISTRIBUIÇÃO
BINOMIAL**

8.3 O PROCESSO DE POISSON

8.4 A DISTRIBUIÇÃO GEOMÉTRICA

8.5 A DISTRIBUIÇÃO DE PASCAL

**8.6 RELAÇÃO ENTRE AS DISTRIBUIÇÕES
BINOMIAL E DE PASCAL**

8.7 A DISTRIBUIÇÃO HIPERGEOMÉTRICA

8.8 A DISTRIBUIÇÃO MULTINOMIAL

8.1 A Distribuição de Poisson

- **Definição:**

Seja X uma variável aleatória discreta, tomando os seguintes valores: $0, 1, 2, \dots, n, \dots$. Se

$$P(X = k) = \frac{e^{-\alpha} \alpha^k}{k!}, k = 0, 1, 2, \dots, n, \dots,$$

diremos que X tem *distribuição de Poisson*, com parâmetro $\alpha > 0$.

- **Observação:**

Para verificar que a expressão acima representa uma legítima distribuição de probabilidade, basta observar

$$\sum_{k=0}^{\infty} P(X = k) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{e^{-\alpha} \alpha^k}{k!} = e^{-\alpha} e^{\alpha} = 1.$$

8.1 A Distribuição de Poisson

- **Teorema:**

Se X tiver distribuição de Poisson, com parâmetro α , então $E(X) = \alpha$ e $V(X) = \alpha$.

- **Demonstração:**

$$E(X) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{k e^{-\alpha} \alpha^k}{k!} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{e^{-\alpha} \alpha^k}{(k-1)!}.$$

Fazendo-se $s = k - 1$, verificamos que

$$E(X) = \sum_{s=0}^{\infty} \frac{e^{-\alpha} \alpha^{s+1}}{s!} = \alpha \sum_{s=0}^{\infty} \frac{e^{-\alpha} \alpha^s}{s!} = \alpha \times 1 = \alpha.$$

De maneira semelhante, mostra-se que

$$V(X) = \alpha.$$

- **Comentário:**

Note-se que uma variável aleatória de Poisson apresenta a interessante propriedade de o seu valor esperado ser igual à sua variância.

8.2 A Distribuição de Poisson como Aproximação da Binomial

- **Teorema:**

Seja X uma variável aleatória distribuída binomialmente com parâmetro p (baseado em n repetições de um experimento). Isto é,

$$P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}.$$

Admita-se que quando $n \rightarrow \infty$, fique $np = \alpha$ (constante), ou, equivalentemente, quando $n \rightarrow \infty$, $p \rightarrow 0$, de modo que $np \rightarrow \alpha$. Nessas condições teremos

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(X = k) = \frac{e^{-\alpha} \alpha^k}{k!},$$

que é a distribuição de Poisson com parâmetro α .

8.2 A Distribuição de Poisson como Aproximação da Binomial

- **Comentários:**

- a) O teorema diz que poderemos obter uma aproximação das probabilidades binomiais com as probabilidades da distribuição de Poisson, toda vez que n seja grande e p seja pequeno.
- b) Já verificamos que se X tiver uma distribuição binomial, $E(X) = np$, enquanto se X tiver uma distribuição de Poisson (com parâmetro α), $E(X) = \alpha$.

8.2 A Distribuição de Poisson como Aproximação da Binomial

- **Comentários (final):**
- c) A distribuição binomial é caracterizada por dois parâmetros, n e p , enquanto a distribuição de Poisson é caracterizada por um único parâmetro, $\alpha = np$, o qual representa o número esperado de sucessos por unidade de tempo (ou por unidade de espaço em alguma outra situação). Esse parâmetro é também conhecido como a intensidade da distribuição.
- d) Poderemos também considerar o seguinte raciocínio para avaliarmos a variância de uma variável aleatória de Poisson X , com parâmetro α . X pode ser considerado como um caso limite de uma variável aleatória distribuída binomialmente Y , com parâmetros n e p , em que $n \rightarrow \infty$ e $p \rightarrow 0$, de modo que $np \rightarrow \alpha$. Assim, no limite $V(X) = np(1-p) \rightarrow \alpha$.

8.3 O Processo de Poisson

- **Distribuição de Poisson:**

A distribuição de Poisson foi empregada na seção anterior como um recurso de aproximação de uma distribuição conhecida, ou seja, a binomial. No entanto, a distribuição de Poisson representa um modelo probabilístico adequado para um grande número de fenômenos observáveis.

- **Exemplo:**

Consideremos uma fonte de material radioativo, que emita partículas α .

Seja X_t definido como o número de partículas emitidas durante um período especificado de tempo $[0, t)$.

A variável aleatória X_t assim definida, pode tomar os valores 0, 1, 2, Seja $p_n(t) = P[X_t = n]$, $n = 0, 1, 2, \dots$.

8.3 O Processo de Poisson

- **Hipóteses:**

- A₁: O número de partículas emitidas durante intervalos de tempo não-sobrepostos constituem variáveis aleatórias independentes.
- A₂: Se X_t for definida como acima, e se Y_t for igual ao número de partículas emitidas durante $[t_1, t_1+t)$, então, para qualquer $t_1 > 0$, as variáveis aleatórias X_t e Y_t terão a mesma distribuição de probabilidade (i.e., a distribuição do número de partículas emitidas durante qualquer intervalo depende apenas do seu comprimento).
- A₃: $p_1(\Delta t)$ será aproximadamente igual a $\lambda \Delta t$, se for Δt for suficientemente pequeno, em que λ é uma constante positiva (i.e., se o intervalo for suficientemente pequeno, a probabilidade de obter exatamente uma emissão durante o intervalo é diretamente proporcional ao seu comprimento).
- A₄: $\sum_{k=2}^{\infty} p_k(\Delta t) \rightarrow 0$ (i.e., a probabilidade de obter duas ou mais emissões durante um intervalo suficientemente pequeno é desprezível).
- A₅: $X_0 = 0$, ou equivalentemente, $p_0(0) = 1$ (isto equivale a uma condição inicial para o modelo).

8.3 O Processo de Poisson

- **Exemplo (final):**

Mostra-se, então, que o número de partículas emitidas durante o intervalo de tempo $[0, t)$ por uma fonte radioativa, sujeita às hipóteses feitas acima, é uma variável aleatória, com *distribuição de Poisson*, com parâmetro (λt) , ou seja:

$$p_n(t) = P[X_t = n] = \frac{e^{-(\lambda t)} (\lambda t)^n}{n!}, n = 0, 1, 2, \dots$$

- **Comentários:**

- a) A distribuição de Poisson surge como uma consequência de algumas hipóteses feitas, o que significa que sempre que tais hipóteses forem válidas (ao menos aproximadamente), a distribuição de Poisson pode ser empregada com um modelo adequado.
- b) Se X_t possuir uma distribuição de Poisson com parâmetro dependente de t , tal coleção (infinita) de variáveis aleatórias é também conhecida como *Processo de Poisson*.

8.4 A Distribuição Geométrica

- **Definição:**

Suponha que realizemos um experimento ε e que estejamos interessados apenas na ocorrência ou não ocorrência de algum evento A , que realizemos ε repetidamente, que as repetições sejam independentes e que permaneçam constantes as probabilidades $P(A) = p$ e $P(\bar{A}) = q = (1-p)$. Defina-se a variável aleatória X como o número de repetições necessárias para obter a primeira ocorrência de A , nele se incluindo essa última. Teremos

$$P(X = k) = q^{k-1}p, \quad k = 1, 2, \dots$$

Uma variável aleatória com a distribuição de probabilidade acima recebe a denominação de *distribuição geométrica*.

8.4 A Distribuição Geométrica

- **Teorema:**

Se X tiver uma distribuição geométrica, então

$$E(X) = 1/p \text{ e}$$

$$V(X) = q/p^2.$$

- **Comentário:**

O fato de $E(X)$ ser igual ao inverso de p é aceito intuitivamente, porque diz que pequenos valores de $p = P(A)$ exigem muitas repetições a fim de permitir que A ocorra.

8.4 A Distribuição Geométrica

- **Teorema II:**

Suponha-se que X tenha uma distribuição geométrica. Então, para quaisquer inteiros positivos s e t ,

$$P(X \geq s+t | X > s) = P(X > t).$$

- **Demonstração:**

Deixada como exercício.

- **Comentários:**

- a) O teorema afirma que a distribuição geométrica ‘não possui memória’, no sentido seguinte. Suponha-se que o evento A não tenha ocorrido durante as primeiras s repetições de ε . Então, a probabilidade de que ele não ocorra durante as próximas t repetições será a mesma probabilidade de que não tivesse ocorrido durante as primeiras t repetições. Em outras palavras, a informação de nenhum sucesso é ‘esquecida’, no que interessa aos cálculos subsequentes.
- b) A recíproca do teorema é também verdadeira.
- c) Conforme será visto, há uma v.a. contínua com propriedade análoga.

8.5 A Distribuição de Pascal

- **Definição:**

Suponha-se que um experimento seja continuado até que um evento particular A ocorra pela r -ésima vez.

Se $P(A) = p$, $P(\bar{A}) = q = (1-p)$, em cada repetição, e definirmos a variável aleatória Y como sendo o número de repetições necessárias a fim de que A possa ocorrer exatamente r vezes, temos que

$$P(Y = k) = \binom{k-1}{r-1} p^r q^{k-r}, \quad k = r, r+1, \dots$$

- **Comentário:**

A distribuição de Pascal é também conhecida como *Distribuição Binomial Negativa*.

8.5 A Distribuição de Pascal

- **Teorema:**

Se Y tiver uma distribuição de Pascal, então

$$E(Y) = r/p \text{ e}$$

$$V(Y) = rq/p^2.$$

- **Comentário:**

Para calcular $E(Y)$ e $V(Y)$ poderemos desenvolver os somatórios ou simplesmente considerar as variáveis aleatórias Z_i , definida como sendo o número de repetições entre a $(i-1)$ -ésima ocorrência de A até a i -ésima ocorrência de A , que são variáveis aleatórias com distribuição geométrica.

Como $Y = Z_1 + \dots + Z_r$, segue que

$$E(Y) = E(Z_1) + \dots + E(Z_r) = r/p \text{ e}$$

$$V(Y) = V(Z_1) + \dots + V(Z_r) = rq/p^2.$$

8.6 Relação entre as Distribuições Binomial e de Pascal

- **Relação entre as Distribuições Binomial e de Pascal:**

Suponhamos que X tenha distribuição binomial com parâmetros n e p (i.e., X é o número de sucessos em n provas repetidas de Bernoulli com probabilidade de sucesso p). Suponhamos que Y tenha uma distribuição de Pascal com parâmetros r e p (i.e., Y é o número de provas Bernoulli necessárias para obter r sucessos, com probabilidade de sucesso p). Então valem as seguintes relações:

a) $P(Y \leq n) = P(X \geq r)$

b) $P(Y > n) = P(X < r)$

- **Demonstração:**

a) Se ocorrerem r ou mais sucessos nas primeiras n provas repetidas, ($X \geq r$), então serão necessárias n ou menos provas para obter os primeiros r sucessos, ($Y \leq n$).

b) Se ocorrerem menos de r sucessos nas primeiras n provas, ($X < r$), então será preciso mais do que n provas para obter r sucessos, ($Y > n$).

8.7 A Distribuição Hipergeométrica

- **Definição:**

Suponha-se que tenhamos um lote de N peças, r das quais sejam defeituosas e $(N-r)$ das quais sejam não-defeituosas. Suponha-se que escolhamos ao acaso n peças desse lote ($n \leq N$), sem reposição. Seja X o número de peças defeituosas encontradas.

Desde que $X = k$ se, e somente se, obtivermos exatamente k peças defeituosas (dentre as r defeituosas do lote) e exatamente $(n-k)$ não-defeituosas, teremos

$$P(X = k) = \frac{\binom{r}{k} \binom{N-r}{n-k}}{\binom{N}{n}}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Diz-se que uma variável aleatória que tenha tal distribuição de probabilidade tem *distribuição hipergeométrica*.

8.7 A Distribuição Hipergeométrica

- **Comentário:**

Visto que $\binom{a}{b} = 0$, sempre que $b > a$, se a e b forem inteiros não-negativos, poderemos definir as probabilidades acima para todo $k = 0, 1, \dots$.

Não poderemos, obviamente, obter mais do que r peças defeituosas e devemos associar probabilidade zero a esse evento.

8.7 A Distribuição Hipergeométrica

- **Teorema:**

Admita-se que X tenha distribuição hipergeométrica. Façamos $p = r/N$, $q = 1-p$. Nesse caso, teremos

- a) $E(X) = np$;
- b) $V(X) = npq(N-n)/(N-1)$;
- c) $P(X = k) \approx \binom{n}{k} p^k q^{n-k}$, para N grande.

- **Demonstração:**

Deixada como exercício.

- **Comentário:**

A propriedade (c) afirma que se o tamanho do lote N for suficientemente grande, a distribuição de X poderá ser aproximada pela distribuição binomial.

O valor $(N-n)/(N-1)$ é um ‘fator de correção’ para população finita e é aproximadamente igual a 1, para N grande.

8.8 A Distribuição Multinomial

- **Definição:**

Considere-se um experimento ε , seu espaço amostral S , e a partição de S em k eventos mutuamente excludentes A_1, \dots, A_k , (i.e., quando ε for realizado, um, e somente um, dos eventos A_i ocorrerá).

Considerem-se n repetições de ε .

Seja $p_i = P(A_i)$ e suponha-se que p_i permaneça constante durante todas as repetições.

Definam-se as variáveis aleatórias X_1, \dots, X_k como sendo o número de vezes que A_i ocorre nas n repetições de ε , $i = 1, 2, \dots, k$.

- **Observação:**

Note que os X_i não são independentes. Como $\sum_{i=1}^k p_i = 1$, assim que $(k-1)$ dessas variáveis sejam conhecidas, o valor da k -ésima ficará automaticamente determinado.

8.8 A Distribuição Multinomial

- **Teorema:**

Se X_i , $i = 1, 2, \dots, k$, forem definidas como anteriormente, teremos

$$P(X_1 = n_1, X_2 = n_2, \dots, X_k = n_k) = \frac{n!}{n_1! n_2! \cdots n_k!} p_1^{n_1} \cdots p_k^{n_k}, \text{ em que } \sum_{i=1}^k n_i = n.$$

- **Demonstração:**

O raciocínio é idêntico àquele empregado para estabelecer a distribuição de probabilidade binomial, com a observação de que o número de maneiras de arranjar n objetos, n_i dos quais de uma i -ésima espécie, é dado por

$$\frac{n!}{n_1! n_2! \cdots n_k!}.$$

- **Comentários:**

- a) Se $k = 2$, a distribuição reduz-se à distribuição binomial.
- b) A distribuição acima é conhecida como a *distribuição de probabilidade multinomial* (ou polinomial).

8.8 A Distribuição Multinomial

- **Teorema II:**

Suponha-se que (X_1, \dots, X_k) tenha uma distribuição multinomial. Nesse caso,

$$E(X_i) = np_i$$

e

$$V(X_i) = np_i(1-p_i), i = 1, 2, \dots, k.$$

- **Demonstração:**

Isto é uma consequência imediata da observação de que cada X_i , como anteriormente definido, tem uma distribuição binomial, com a probabilidade de sucesso (i.e., a ocorrência de A_i) igual a p_i .